

# 卫生系统机电一体化机械系统设计的分析

苏法秀

河北省邯郸市邯山区

**[摘要]**目前,我国卫生系统机电一体化控制的进程离不开各种机械设备的支撑。在这些设备的操作过程中,由于设备的内部和外部错误,它很容易影响设备的交付速率、实际操作速率以及设备操作的效果。基于降低设备故障率、节约采矿成本的目标,推进机械设备管理与维护一体化势在必行。本文结合作者多年的工作经验,对卫生系统机电一体化控制系统的可靠性评估提出了一些建议,以供参考。

**[关键词]**卫生系统机电一体化;控制系统;可靠性分析

**[DOI]** 10.12252/j.issn.2096-6261.2021.10.2818

## 介绍

在今天的社会中,经济、科学和技术都在一起。随着社会和科学技术的不断发展,社会对工业产品的需求不断增加,这不仅有助于发展生产和制造业,而且为当今4世纪的工业技术创新创造了更好的条件,卫生系统机电一体化技术在工业和制造业中得到了充分的应用,在工业和制造业中发挥着越来越重要的作用,具有良好的技术效益。

## 一、卫生系统机电一体化系统特点

一般来说,以下内容可用于开发卫生系统机电一体化系统的特征,这些特征类似于:第一,整体质量。卫生系统机电一体化系统属于复合技术,其核心内容包括控制论、信息论和系统论。一般来说,卫生系统机电一体化系统是一种结合了机械和微加工技术的新技术第二,智力的品质。使用卫生系统机电一体化系统可以改善机械加工的外观。仪器和传感器是系统的主要机械结构。它们可以固定和设置系统参数,控制卫生系统机电一体化系统充分发挥其各项性能,使卫生系统机电一体化系统得到更广泛的应用。数据和参数通过向系统传输信号的装置和传感器收集,过程的中央单元接收智能过程的数据和参数第三,诚信的特点。通过改进传统结构,并在此基础上结合智能计量、微处理器和通信技术等不同技术,不断结合和改进机电系统,可以帮助机电系统更好地为汽车行业服务,设计和控制行业。

机器和设备需要长时间运行。在播放过程中,其所有组件都会继续运行,操作的各种参数会在不同的场合运行。在诊断错误时,我们必须注意机械设备错误的动态性质,我们不认为收集的数据是对机械设备错误的主要测试。此外,机械设备的故障具有不规则、意外、大型设备、破坏和焦虑的特点。设备和设备中的错误原因往往不同,因此必须在复杂情况下进行错误诊断。这两者之间的划分取决于故障后机械和工件是否损坏。破坏比不破坏更严重。如果未销毁,应根据销毁情况了解销毁原因,并尽快清除。随着科学技术的发展,智能控制技术出现在机电设备中。有一些最好的自我诊断项目工具,可以修复系统的软件和硬件,罪过搜索后的报警时间,并为个人维护提供罪过信息,以便维护人员可以轻松判断罪过的位置,键入并执行相同的工作在执行与内疚相关的工作时,您需要熟悉系统比较手册,提高内疚和诱导判断的正确和及时位置,并服用有效药物。机械输送设计的目的是将电机产生的机械能输送到机器中。根据机电有机结合的原理,在卫生系统机电一体化系统中引入了大调速、无步进调速的控制发动机,隐藏了大量用于变速和运动的齿轮、轴承和轴部件,它减少了导致错误的链接,并改善了传输效果。其机械传动方式也由传统的串联或串并联传动方式转变为并联传动方式,每一个机械运动由一个子系统完成,该子系统具有独立的控制发动机、传动机构和执行机构,各运动之间的传动关系由计算机协调和控制。因此,卫生系统机电一体化机械传动系统尽可能具有短传动链、小惯性矩、线性传动和无间隙传动的设计品质。卫生系统机电一体化的机械结构延续了传统机械技术的范畴,为了避免证明服务系统对可持续性的需求,事实上,在其速度上,总体而言,它必须

朝着精密、高速、小型化和启蒙的方向缓慢形成。因此,在结构设计中,我们需要考虑我们制造和放置不同部件的事实、刚性结构、可持续性、敏感性和动作的可控性。

## 二、卫生系统机电一体化机械系统设计的步骤

动力元件是传统机械系统的重要组成部分。卫生系统机电一体化机械系统的动力元件通过计算机信息网络进行协调和控制,为机械传动的各个部分提供动力和支持。随着科学技术的发展,卫生系统机电一体化机械系统的电气部分变得更加智能化和自动化,而不会损失人类的能量。传动元件在机电系统中起着传导作用。输送部件包括两个方面:输送机器和变矩器和变速器。该传动机构精度高、体积小、重量轻、噪音低。它还可以满足机械系统的服务器性能。这是一种具有良好可持续性的传播元素。机械系统的性能分析是动态和静态质量的总和。设计系统各部件的运动参数、关系和结构,确定零件的精度、材料和结构。

## 三、卫生系统机电一体化机械系统的设计思想

卫生系统机电一体化的机械设计有两个环节:静态设计和动态设计。根据系统需求,通过研究,确定了机械系统第一次设计中的静态设计。该方案只是一个初步概述,包括主要部件和系统部件的类型、不同部件之间的连接方式、系统的控制方式、所需能量的方式等。在制定第一个设计方案后,根据技术要求,从结构设计、运动关系和系统各部分的参数开始,确定制造零件的材料、结构和事实,并检查参数、功率和执行器过载(如电机);对象元素和组件的选择;威胁到系统配置等。上面的那个叫稳态设计。稳态设计提供了系统的质量。动态设计是在频域研究系统特性。利用静态设计系统的结构,它创建系统每个环节的数学模型,并捕捉系统运动的一般功能。利用自动控制理论的方法得到了系统的频率特性(幅频特性和相频特性)。系统的频率特性反映了系统对不同信号频率的反应,并决定了工作的可持续性、最高频率和抵抗系统干扰的能力。静态设计是一种忽略运动事实和系统干扰事实影响的产品设计。对于高速压力和智能机械而言,对环境以及系统运动的结构和因素的干扰将对系统产生巨大影响。动态检查和设计过程通常会改变早期的一些设计,有时需要进行整体设计,并需要新的静态设计。为了保证卫生系统机电一体化机械系统的良好运行,不仅需要更好地满足机械系统的特点,还需要充分利用理论研究和自动化控制方法对整个系统进行动态设计和测试。

## 结束语

总的来说,机电设备的管理和维护已成为时代发展的必然。本文将真实的内疚分析结合到卫生系统机电一体化系统中,并将其置于政府和监控中,希望提高修复率和运营效率,降低业务成本,并继续遵循类似的创建。

## 参考文献

- [1] 吴军伟. 智能控制在卫生系统机电一体化系统的应用[J]. 天工, 2019(10): 152.
- [2] 刘克. 智能制造中卫生系统机电一体化技术的应用研究[J]. 山东农业工程学院学报, 2019, 36(10): 19-20.